IN THE U.S. PATENT AND TRADEMARK OFFICE

Applicant(s):

IKEDA, Riichiro

Application No.:

Group:

Filed:

December 5, 2001

Examiner:

For:

ELECTRIC POWER STEERING APPARATUS

LETTER

Assistant Commissioner for Patents Box Patent Application Washington, D.C. 20231

December 5, 1560-0374P-

Sir:

Under the provisions of 35 USC 119 and 37 CFR 1.55(a), the applicant hereby claims the right of priority based on the following application(s):

Country

Application No.

Filed

JAPAN

2000-375173

12/08/00

A certified copy of the above-noted application(s) is(are) attached hereto.

If necessary, the Commissioner is hereby authorized in this, concurrent, and future replies, to charge payment or credit any overpayment to deposit Account No. 02-2448 for any additional fees required under 37 C.F.R. 1.16 or under 37 C.F.R. 1.17; particularly, extension of time fees.

Respectfully submitted,

BIRCH, STEWART, KOLASCH & BIRCH, LLP

Reg. No. 28,380 #43,36

P. O. Box 747

Falls Church, Virginia 22040-0747

Attachment (703) 205-8000 /sll

TKEDA, Riichiro
December 5,2001
BSKB, LLP
(703) 205-2000
庁 1560-0374月
1 of 1

日本国特許庁 JAPAN PATENT OFFICE

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office

出願年月日 Date of Application:

2000年12月 8日

出 願 番 号 Application Number:

特願2000-375173

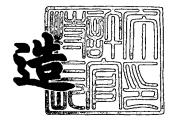
出 願 人
Applicant(s):

光洋精工株式会社

2001年10月26日

特 許 庁 長 官 Commissioner, Japan Patent Office





【書類名】

特許願

【整理番号】

101558

【提出日】

平成12年12月 8日

【あて先】

特許庁長官殿

【国際特許分類】

B62D 5/04

【発明の名称】

電動パワーステアリング装置

【請求項の数】

6

【発明者】

【住所又は居所】

大阪府大阪市中央区南船場三丁目5番8号 光洋精工株

式会社内

【氏名】

池田 利一郎

【特許出願人】

【識別番号】

000001247

【氏名又は名称】

光洋精工株式会社

【代表者】

井上 博司

【代理人】

【識別番号】

100078868

【弁理士】

【氏名又は名称】

河野 登夫

【電話番号】

06 (6944) 4141

【手数料の表示】

【予納台帳番号】

001889

【納付金額】

21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】

明細書 1

【物件名】

図面 1

【物件名】

要約書 1

【包括委任状番号】

9810581

【プルーフの要否】

要

【書類名】 明細書

【発明の名称】 電動パワーステアリング装置

【特許請求の範囲】

【請求項1】 操舵手段の操舵による舵取機構の動作を補助する操舵補助用のモータと、該モータを静止部材に支持する支持部とを備えた電動パワーステアリング装置において、前記支持部は前記モータに加わる衝撃エネルギーによって前記支持を解除させるべき解除手段を有していることを特徴とする電動パワーステアリング装置。

【請求項2】 前記支持部は前記モータ及び静止部材の一方が有する凸部と、他方が有し、前記凸部が挿入された凹所とを備えており、前記解除手段は前記凸部の前記凹所内での相対的な移動を許容する移動許容部と、該移動許容部から前記凸部を外方へ抜け出させる抜出部とを備えている請求項1記載の電動パワーステアリング装置。

【請求項3】 前記解除手段は前記モータが有する凸部又は凹所の部分を前記抜出部の位置で外方へ押し出す弾性体を有している請求項2記載の電動パワーステアリング装置。

【請求項4】 前記凸部はおねじであり、前記凹所は貫通孔である請求項2 又は請求項3記載の電動パワーステアリング装置。

【請求項5】 前記モータはその回転中心が前記操舵手段に繋がる操舵軸の軸心と交差するように配置された回転子及び該回転子を支持した円筒形のモータハウジングを有し、該モータハウジングの周面に前記衝撃応力によってモータハウジングに回転力を加えるべき衝撃エネルギー受部を設けてある請求項1乃至請求項4のいずれかに記載の電動パワーステアリング装置。

【請求項6】 操舵手段に繋がる操舵軸と、該操舵軸を収容する軸ハウジングと、その回転中心が前記操舵軸の軸心と交差するように配置された回転子及び該回転子を支持した円筒形のモータハウジングを有し、前記操舵軸に繋がる舵取機構の動作を補助する操舵補助用のモータと、前記モータハウジングの一端部を前記軸ハウジングに支持する支持部とを備えた電動パワーステアリング装置において、前記支持部は前記モータハウジングの周方向位置に設けられた複数の凸部

と、前記軸ハウジングに凹設され、前記凸部がその長手方向へ移動可能に挿入された弧状溝と、前記凸部が移動したとき該凸部を前記弧状溝から抜け出させる抜出部とを備えていることを特徴とする電動パワーステアリング装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】

本発明は操舵補助力の発生源としてモータを用いてなる電動パワーステアリン グ装置に関する。

[0002]

【従来の技術】

図10は従来の電動パワーステアリング装置の構成を示す正面図である。

自動車用の電動パワーステアリング装置としては、図10に示すように例えば 舵取りのための操舵輪100に繋がる操舵軸101と、該操舵軸101を収容す る軸ハウジング102と、その回転中心が前記操舵軸101の軸心と交差するよ うに配置された回転子及び該回転子を支持した筒形のモータハウジング103を 有し、前記操舵軸101にジョイントを介して繋がる舵取機構の動作を補助する 操舵補助用のモータ104と、前記モータハウジング103の一端部を前記軸ハ ウジング102の下端部に支持する緊締具105と、前記軸ハウジング102の 下端部を車体109(図11参照)に取付ける下側取付具106と、二次衝突の 衝撃エネルギーを吸収する衝撃エネルギー吸収体107を有し、前記軸ハウジン グ102の軸長方向中間部を車体109(図11参照)に取付ける上側取付具1 08とを備えている。

[0003]

また、前記操舵軸101は前記操舵輪100に繋がる上側軸101aと前記ジョイントに繋がる下側軸101bとに分割され、この分割端部が二次衝突の衝撃エネルギーを吸収する衝撃エネルギー吸収体によって連結されている。また、前記軸ハウジング102は前記上側取付具108が取付けられた上側軸ハウジング102aと、前記モータ104及び下側取付具106が取付けられた下側軸ハウジング102bとに分割され、この分割端部が相対移動可能に嵌合されている。

[0004]

図11は従来の電動パワーステアリング装置を車体に取付けた状態を示す模式 図である。

このように構成された電動パワーステアリング装置は車室の内部に配されて、図11に示す如く前記下側取付具106及び上側取付具108が車体109に取付けられる。また、車体109に取付けられた電動パワーステアリング装置は、前記操舵軸101及び舵取機構を連結する前記ジョイント110が車体109のダッシュパネル111を貫通して配される。

[0005]

そして、自動車の前面衝突等(一次衝突)によって車体109のダッシュパネル111が車室の内部へ向けて変形することがあり、また、一次衝突によるショックで運転者が操舵輪100に衝突(二次衝突)してその衝撃エネルギーが上側操舵軸101 a 及び該上側操舵軸101 a から上側軸ハウジング102 a に加わったとき、上側操舵軸101 a 及び上側軸ハウジング102 a が軸長方向へ押圧されて前記操舵軸101の衝撃エネルギー吸収体及び前記上側取付具108の衝撃エネルギー吸収体107が破壊され、上側操舵軸101 a 及び上側軸ハウジング102 a が下側操舵軸101 b 及び下側軸ハウジング102 b に対して移動することにより前記二次衝突の衝撃エネルギーが吸収される。

[0006]

【発明が解決しようとする課題】

ところが、以上の如く構成された電動パワーステアリング装置の操舵補助用のモータ104は前記軸ハウジング102に対してラジアル方向外方へ比較的大きく突き出しており、しかも、緊締具105によって下側軸ハウジング102に固定されており、前記二次衝突時にはモータ104が取付けられた下側軸ハウジング102bに対して上側軸ハウジング102aが移動することになるため、二次衝突時には運転者の脚が前記モータ104と干渉することがあり、この干渉によって運転者が受けるダメージが大きくなることが危惧されている。また、一次衝突時には車体109のダッシュパネル111等がモータ104と干渉し、該モータ104によってダッシュパネル111等の変形が阻害され、衝撃エネルギー吸

収の妨げになっていた。

[0007]

本発明は斯かる事情に鑑みてなされたものであり、操舵補助用のモータを静止 部材に支持する支持部を、モータに加わる衝撃エネルギーによって前記支持を解 除させるべき解除手段を有する構成とすることにより、衝撃エネルギーがモータ に加わったとき、該モータの支持を自動的に解除することができる電動パワース テアリング装置を提供することを目的とする。

[0008]

また、支持部が凸部及び該凸部が挿入された凹所を備えており、解除手段が前 記凸部の前記凹所内での相対移動を許容する移動許容部と、該移動許容部から前 記凸部を外方へ抜け出させる抜出部とを備える構成とすることにより、衝撃エネ ルギーがモータに加わったとき、凸部が凹所から移動許容部へ移動し、さらに、 抜出部から外方へ移動して、モータの静止部材への支持を良好に解除することが できる電動パワーステアリング装置を提供することを目的とする。

[0009]

また、解除手段が凸部又は凹所部分を抜出部の位置で外方へ押し出す弾性体を 有している構成とすることにより、弾性体によって凸部又は凹所部分を外方へ押 し出すことができる電動パワーステアリング装置を提供することを目的とする。

[0010]

さらに、凸部がおねじであり、凹所が貫通孔である構成とすることにより、緊 締具を有する既存のモータ支持構造を利用してモータを支持解除可能に支持する ことができる電動パワーステアリング装置を提供することを目的とする。

[0011]

また、操舵軸の軸心と交差するように配置された円筒形のモータハウジングの 周面に前記衝撃エネルギーによってモータハウジングに回転力を加えるべき衝撃 エネルギー受部を設けてある構成とすることにより、衝撃エネルギーを衝撃エネ ルギー受部に加え易くでき、前記モータハウジングを良好に回転させることがで きる電動パワーステアリング装置を提供することを目的とする。

[0012]

また、円筒形のモータハウジングを軸ハウジングに支持する支持部がモータハウジングの周方向位置に設けられた複数の凸部と、軸ハウジングに凹設され、前記凸部がその長手方向へ移動可能に挿入された弧状溝と、前記凸部が移動したとき該凸部を前記弧状溝から抜け出させる抜出部とを備える構成とすることにより、衝撃エネルギーがモータに加わったとき、凸部が凹所から移動許容部へ移動し、さらに、抜出部から外方へ移動して、モータの静止側部材への支持を自動的に解除することができる電動パワーステアリング装置を提供することを目的とする

[0013]

【課題を解決するための手段】

第1発明に係る電動パワーステアリング装置は、操舵手段の操舵による舵取機構の動作を補助する操舵補助用のモータと、該モータを静止部材に支持する支持部とを備えた電動パワーステアリング装置において、前記支持部は前記モータに加わる衝撃エネルギーによって前記支持を解除させるべき解除手段を有していることを特徴とする。

[0014]

この第1発明にあっては、操舵補助用のモータの支持がモータに加わる衝撃エネルギーによって解除されるように構成されているため、一次衝突、二次衝突による衝撃エネルギーが前記モータに加わったとき、該モータの静止部材への支持を自動的に解除することができる。

[0015]

第2発明に係る電動パワーステアリング装置は、前記支持部は前記モータ及び 静止部材の一方が有する凸部と、他方が有し、前記凸部が挿入された凹所とを備 えており、前記解除手段は前記凸部の前記凹所内での相対的な移動を許容する移 動許容部と、該移動許容部から前記凸部を外方へ抜け出させる抜出部とを備えて いることを特徴とする。

[0016]

この第2発明にあっては、凸部を凹所に挿入することにより、モータを静止側部材に支持することができる。また、この支持状態において、一次衝突、二次衝

突による衝撃エネルギーが前記モータに加わったとき、該モータ又は静止部材に 設けられた凸部が前記凹所から移動許容部へ移動し、さらに、抜出部から外方へ 移動し、モータの静止部材への支持を良好に解除することができる。

[0017]

第3発明に係る電動パワーステアリング装置は、前記解除手段は前記モータが 有する凸部又は凹所の部分を前記抜出部の位置で外方へ押し出す弾性体を有して いることを特徴とする。

[0018]

この第3発明にあっては、モータ又は静止部材に設けられた凸部が前記凹所から前記移動許容部を経て抜出部の位置へ移動したとき、弾性体が凸部又は凹所の部分を外方へ押し出すことになる。

[0019]

第4発明に係る電動パワーステアリング装置は、前記凸部はおねじであり、前 記凹所は貫通孔であることを特徴とする。

[0020]

この第4発明にあっては、緊締具を有する既存のモータ支持構造を利用してモータを支持解除可能に支持することができる。

[0021]

第5発明に係る電動パワーステアリング装置は、前記モータはその回転中心が 前記操舵手段に繋がる操舵軸の軸心と交差するように配置された回転子及び該回 転子を支持した円筒形のモータハウジングを有し、該モータハウジングの周面に 前記衝撃エネルギーによってモータハウジングに回転力を加えるべき衝撃エネル ギー受部を設けてあることを特徴とする。

[0022]

この第5発明にあっては、操舵軸の軸心と交差するように配置されたモータの 円筒形のモータハウジングの周面に衝撃エネルギー受部が設けてあるため、一次 衝突、二次衝突による衝撃エネルギーを衝撃エネルギー受部に加え易くでき、前 記モータハウジングを良好に回転させることができる。

[0023]

第6発明に係る電動パワーステアリング装置は、操舵手段に繋がる操舵軸と、 該操舵軸を収容する軸ハウジングと、その回転中心が前記操舵軸の軸心と交差す るように配置された回転子及び該回転子を支持した円筒形のモータハウジングを 有し、前記操舵軸に繋がる舵取機構の動作を補助する操舵補助用のモータと、前 記モータハウジングの一端部を前記軸ハウジングに支持する支持部とを備えた電 動パワーステアリング装置において、前記支持部は前記モータハウジングの周方 向位置に設けられた複数の凸部と、前記軸ハウジングに凹設され、前記凸部がそ の長手方向へ移動可能に挿入された弧状溝と、前記凸部が移動したとき該凸部を 前記弧状溝から抜け出させる抜出部とを備えていることを特徴とする。

[0024]

この第6発明にあっては、操舵軸の軸心と交差するように配置されたモータの 円筒形のモータハウジングの周方向位置に設けられた凸部を弧状溝に挿入するこ とにより、モータを軸ハウジングに支持することができる。また、この支持状態 において、一次衝突、二次衝突による衝撃エネルギーが前記モータハウジングに 加わったとき、該モータハウジングに設けられた凸部が前記弧状溝内で移動し、 さらに、抜出部から外方へ移動し、モータハウジングの軸ハウジングへの支持を 自動的に解除することができる。

[0025]

【発明の実施の形態】

以下本発明をその実施の形態を示す図面に基づいて詳述する。

実施の形態1

図1は本発明に係る電動パワーステアリング装置の構成を示す正面図、図2は 電動パワーステアリング装置の構成を示す断面図である。

[0026]

電動パワーステアリング装置は、図1、図2に示すように、舵取りのための操 舵輪1に繋がる操舵軸2と、該操舵軸2を収容して支持する軸ハウジング3と、 前記操舵輪1に加わる操舵トルクを検出するトルクセンサ4と、その回転中心が 前記操舵軸2の軸心と交差するように配置された回転子及び該回転子を支持した 円筒形のモータハウジング51を有し、前記トルクセンサ4の検出結果に基づい

て駆動される操舵補助用のモータ5と、前記モータハウジング51の一端部を前記軸ハウジング3の下端部に支持する支持部6と、前記軸ハウジング3の下端部を車体に取付ける下側取付具7と、二次衝突の衝撃エネルギーを吸収する衝撃エネルギー吸収体81を有し、前記軸ハウジング3の軸長方向中間部を車体に取付ける上側取付具8とを備え、前記操舵軸2の下端にジョイント9を介して繋がる舵取機構の動作を前記モータ5の回転により補助し、舵取りのための運転者の労力負担を軽減するように構成されている。

[0027]

操舵軸2は、操舵輪1に繋がる第1軸21と、運転者から前記操舵輪1に加わる衝撃エネルギーを吸収する合成樹脂製の衝撃エネルギー吸収体24を介して前記第1軸21の下端部に連結された第2軸22と、該第2軸22の下端部にトーションバー25を介して連結された第3軸23とを備え、該第3軸23が減速歯車機構10を介してモータ5の前記回転子に繋がっており、また、第3軸23の下端がジョイント9を介して舵取機構に繋がっている。また、前記第2軸22及び第3軸23の相対回転変位量によって前記トルクセンサ4が操舵トルクを検出するようにしてある。

[0028]

軸ハウジング3は、前記第1軸21を収容して支持した円筒形の第1軸ハウジング31と、該第1軸ハウジング31の下端部に相対移動可能に内嵌され、前記第2軸22を収容した円筒形の第2軸ハウジング32と、該第2軸ハウジング32の下端部に嵌合固定され、前記トルクセンサ4及び減速歯車機構10の従動歯車10aを収容した第1収容部33aを有する第3軸ハウジング33とを備え、該第3軸ハウジング33の下端に前記下側取付具7が取付けられている。

[0029]

図3はモータ部分の一部を断面した平面図である。

第3軸ハウジング33は、前記第1収容部33aの一側と連通し、前記減速歯車機構10の駆動歯車10bを収容する略筒形の第2収容部33b及び該第2収容部33bの一端側に突設され、前記モータハウジング51を支持する環状のモータ支持部34が設けてある。

[0030]

このモータ支持部34には前記支持部6によって前記モータハウジング51が 角回転可能に支持されており、このモータハウジング51の支持によってモータ 5は操舵軸2の軸心と交差するように配置される。このモータ5の配置によって 該モータ5は前記軸ハウジング3に対してラジアル方向外方へ比較的大きく突き 出すことになり、従って、一次衝突時には車体のダッシュパネル等がモータ5と 干渉し易くなり、また、二次衝突時には運転者の脚がモータ5と干渉し易くなる

[0031]

図4は図3のIV-IV線の断面図である。

このモータ5は、モータハウジング51の周面に一次衝突、二次衝突による衝撃エネルギーがモータ5の特にモータハウジング51に加わったとき、該モータハウジング51に回転力を加えるべき上側及び下側の衝撃エネルギー受部52,53を設けてある。

[0032]

この衝撃エネルギー受部 5 2, 5 3 は電動パワーステアリング装置が車体に組み込まれたときにおけるモータ 5 の位置を想定し、この位置での上下面で、回転子 5 4 の回転中心に対し対角状となる位置に複数のリブを突設することにより形成してある。尚、この衝撃エネルギー受部 5 2, 5 3 はモータハウジング 5 1 のほぼ全長に亘って形成してあるが、その他、軸長方向の一部にだけ形成してもよいし、また、複数のリブ部分が全体的に突設された形状であってもよい。

[0033]

支持部6は、前記モータハウジング51の周方向位置に突設された凸部11である複数の舌片11aと、前記モータ支持部34の内側に円弧状に凹設され、前記舌片11aがその長手方向へ移動可能に挿入された凹所12である複数の弧状溝12aと、前記モータハウジング51の角回転によって前記舌片11aが移動したとき該舌片11aを前記弧状溝12aから抜け出させる抜出部13とを備えている。

[0034]

舌片11 a はモータハウジング51の一端部周面に等しい位相差で2つが設けられている。尚、この舌片11 a は3つ以上であってもよい。

[0035]

弧状溝12aはモータ支持部34と同軸的に約45度の角度に亘って形成されており、その長手方向一端部は前記舌片11aとの係合によってモータ5を支持する支持部6を構成し、この支持部6を除く他端側が舌片11aの相対的な移動を許容する移動許容部12bを構成しており、また、この移動許容部12bと弧状溝12aの長手方向他端部に設ける前記抜出部13とをモータ5に加わる衝撃エネルギーによってモータ5の支持を解除させるべき解除手段を構成している。

[0036]

弧状溝12a内には、合成樹脂などの摩擦抵抗が比較的小さい材料からなる薄肉で弧状の接触板14と、該接触板14を前記舌片11aの一面に押し付けるコイルバネを用いてなる弾性体15とを設け、該弾性体15によって前記舌片11aの弧状溝12a内でのがたつきを防ぎ、接触板14によって前記舌片11aが移動するときの摩擦抵抗を低減し、良好に移動させることができるようにしてある。

[0037]

抜出部13は前記弧状溝12aの一端における一側壁を前記舌片11aの形状に応じて切欠くことにより形成されており、前記モータハウジング51の角回転によって前記舌片11aが弧状溝12aの一端へ移動したとき該舌片11aが抜出部13から外方へ抜け出すようにしてある。

[0038]

下側取付具7は前記第3軸ハウジング33の下端部に取付けられた第1取付部71と、前記車体に取付ける第2取付部72とを有する。

[0039]

上側取付具8は前記第1軸ハウジング31に取付けられた第1取付部82と、 車体に取付けられる第2取付部83と、該第1取付部82及び第2取付部83を 連結する合成樹脂製の前記衝撃エネルギー吸収体81とを備えている。

[0040]

以上の如く構成された電動パワーステアリング装置は、図11に示す従来の電動パワーステアリング装置と同様、車室の内部に配されて、ボルトを用いて下側取付具7の第2取付部72が車体に取付けられ、第3軸ハウジング33が車体に支持されるとともに、ボルトを用いて上側取付具8の第2取付部82が車体に固定され、上側取付具8を介して第1軸ハウジング31が車体に取付けられる。また、車体に取付けられた電動パワーステアリング装置は、前記操舵軸2及び舵取機構を連結するジョイント9が車体のダッシュパネルを貫通して配される。

[0041]

そして、例えば自動車の前面衝突等(一次衝突)によって車体のダッシュパネル等が車室の内部へ向けて変形したとき、該ダッシュパネル等の変形部分が前記モータ5と干渉することがある。この場合、モータハウジング51の周面には上側及び下側の衝撃エネルギー受部52,53を設けてあるため、前記ダッシュパネル等の変形部分は例えば下側の衝撃エネルギー受部53と干渉することになり、該下側の衝撃エネルギー受部53に衝撃エネルギーが加わる。

[0042]

図5はモータの支持が解除されるときの状態を示す説明図である。

この下側及び上側の衝撃エネルギー受部52,53は、回転子54の回転中心に対し対角状となる位置に設けられているため、下側の衝撃エネルギー受部53に加わった衝撃エネルギーにより、モータハウジング51に図4の反時計方向へ回転力が加わり、該モータハウジング51が回転しつつモータハウジング51の舌片11aが軸ハウジング3の弧状溝12a内で移動許容部12bへ移動し、さらに、抜出部13へ移動し(図5参照)、該抜出部13から前記舌片11aが外方へ抜け出し、モータ5の第3軸ハウジング33への支持が自動的に解除されることになる。従って、一次衝突によってモータ5と干渉したダッシュパネル等の変形部分をさらに変形させることができ、一次衝突の衝撃エネルギーを良好に吸収することができる。

[0043]

また、一次衝突によるショックで運転者が操舵輪1に衝突(二次衝突)してその衝撃エネルギーが第1軸21及び該第1軸21から玉軸受26を経て第1軸ハ

ウジング31に加わったとき、第1軸21及び第1軸ハウジング31が軸長方向 へ押圧されて前記操舵軸2の衝撃エネルギー吸収体24及び上側取付具8の衝撃 エネルギー吸収体81が破壊され、第1軸21及び第1軸ハウジング31が第2 軸22及び第2軸ハウジング32に対して移動することにより前記二次衝突の衝撃 撃エネルギーが吸収される。

[0044]

以上の如く一次衝突によるショックで運転者が操舵輪1に衝突するとき、該運転者の脚が前記モータ5と干渉することがある。この場合、モータハウジング51の周面には前記上側の衝撃エネルギー受部52が設けてあるため、運転者の脚は例えば上側の衝撃エネルギー受部52と干渉することになり、該上側の衝撃エネルギー受部52に衝撃エネルギーが加わる。

[0045]

この上側及び下側の衝撃エネルギー受部52,53は、回転子54の回転中心に対し対角状となる位置に設けられているため、上側の衝撃エネルギー受部52に加わった衝撃エネルギーにより、モータハウジング51に図4の反時計方向へ回転力が加わり、該モータハウジング51が回転しつつモータハウジング51の舌片11aが軸ハウジング3の弧状溝12a内で移動許容部12bへ移動し、さらに、抜出部13へ移動し(図5参照)、該抜出部13から前記舌片11aが外方へ抜け出し、モータ5の第3軸ハウジング33への支持が自動的に解除されることになる。従って、二次衝突によって運転者が受けるダメージを低減することができる。

[0046]

また、弧状溝12a内には接触板14を設けて、前記舌片11aが移動許容部 12bで移動するときの摩擦抵抗を低減するようにしてあるため、舌片11aが 設けられたモータハウジング51を良好に角回転させることができる。さらに、弧状溝12a内の接触板14は弾性体15によって舌片11aの一面に押付けて あるため、舌片11aの弧状溝12a内でのがたつきを良好に防ぐことができる

[0047]

尚、以上説明した実施の形態では、解除手段が有する弾性体 1 5 としてコイルバネを用いたが、その他、コイルバネに代えて合成ゴム、板バネを用いてもよい。板バネを用いる場合、例えば前記弧状溝 1 2 a の一側面に対して傾斜し、前記舌片 1 1 a の一面と接触するように形成して前記接触板 1 4 を無くしてもよい。

[0048]

実施の形態2

図6は本発明に係る電動パワーステアリング装置の実施の形態2の構成を示すモータ部分の一部を断面した正面図、図7は図6のVII -VII 線の断面図、図8は図6のVIII-VIII線のモータ内部を省略した断面図、図9はモータの支持が解除されるときの状態を示す説明図である。

[0049]

実施の形態2の電動パワーステアリング装置は、モータ5を軸ハウジング3に 支持する前記凸部11をおねじ11bとし、前記凹所12を前記おねじ11bが 挿入される貫通孔12cとしたものである。

[0050]

実施の形態2では、第3軸ハウジング33の第2収容部33bの一端側に突設された環状の前記モータ支持部34に周方向に等しい位相差で2つのねじ孔61が穿設されており、該ねじ孔61に前記おねじ11bを螺着してある。

[0051]

このおねじ11bは一端側のねじ部11c及び他端側の回転操作部11dとの間に前記ねじ部11cよりも大径寸法の非ねじ部11eと、該非ねじ部11e及び前記貫通孔12cよりも大径寸法の抜止部11fを有するボルトを用いてなり、ねじ部11cを前記ねじ孔61に螺着することにより、非ねじ部11e、抜止部11f及び回転操作部11dがモータ支持部34の外方へ露呈している。

[0052]

前記衝撃エネルギー受部 5 2, 5 3 を有するモータハウジング 5 1 の一端部で、前記おねじ 1 1 b と向き合う位置には、2 つの取付片 5 5 がラジアル方向へ突設されており、該取付片 5 5 に前記貫通孔 1 2 c が穿設されており、該貫通孔 1 2 c に前記おねじ 1 1 b の非ねじ部 1 1 e が相対移動を可能に挿入されている。

[0053]

貫通孔12cの一側は前記回転子54を中心とする円弧で開放されており、該開放部を前記おねじ11bの貫通孔12c内での相対的な移動を許容する移動許容部12dと、該移動許容部12dから前記おねじ11bを外方へ抜け出させる抜出部13aとを有する解除手段を構成している。尚、おねじ11b及び貫通孔12cは2つが等配された構成である他、3つ以上が等配された構成であってもよい。

[0054]

実施の形態2において、実施の形態1で述べた如く一次衝突によってモータ5の下側の衝撃エネルギー受部52に衝撃エネルギーが加わったとき、該衝撃エネルギーにより、モータハウジング51に図7の反時計方向へ回転力が加わり、該モータハウジング51が回転しつつモータハウジング51の取付片55(貫通孔12c部分)がモータ支持部34のおねじ11bに対して離間移動し、移動許容部12dを経て抜出部13の位置で貫通孔12cがおねじ11bから外方へ抜け出し、モータ5の第3軸ハウジング33への支持が自動的に解除されることになる。従って、一次衝突によってモータ5と干渉したダッシュパネル等の変形部分をさらに変形させることができ、一次衝突の衝撃エネルギーを良好に吸収することができる。

[0055]

また、実施の形態1で述べた如く二次衝突によってモータ5の上側の衝撃エネルギー受部52に衝撃エネルギーが加わったとき、該衝撃エネルギーにより、モータハウジング51に図7の時計方向へ回転力が加わり、該モータハウジング51が回転しつつモータハウジング51の取付片55(貫通孔12c部分)がモータ支持部34のおねじ11bに対して離間移動し、移動許容部12dを経て抜出部13の位置で貫通孔12cがおねじ11bから外方へ抜け出し、モータ5の第3軸ハウジング33への支持が自動的に解除されることになる。従って、二次衝突によって運転者が受けるダメージを低減することができる。

[0056]

実施の形態2において、その他の構成及び作用は実施の形態1と同じであるた

め、共通部品については同じ符号を付し、その詳細な構成の説明及び作用の説明 を省略する。

[0057]

尚、以上説明した実施の形態では、電動パワーステアリング装置が車体に組み込まれたときにおけるモータ5の位置でのモータハウジング51の上下面で、回転子54の回転中心に対し対角状となる位置に衝撃エネルギー受部52,53を設けたが、その他、前記モータ5の位置でのモータハウジング51の上面及び下面の一方に衝撃エネルギー受部52又は53を設けた構成としてもよいし、また、前記モータ5の位置でのモータハウジング51の上下面又は上面及び下面の一方で、回転子54の回転中心に対し両側に衝撃エネルギー受部52,53を設けた構成としてもよい。

[0058]

【発明の効果】

以上詳述した如く第1発明によれば、操舵補助用のモータを静止部材に支持する支持部は前記モータに加わる衝撃エネルギーによって前記支持を解除させるべき解除手段を有しているため、一次衝突、二次衝突による衝撃エネルギーが前記モータに加わったとき、該モータの静止部材への支持を自動的に解除することができ、一次衝突の衝撃エネルギーを良好に吸収することができ、さらに、二次衝突によって運転者が受けるダメージを低減することができる。

[0059]

第2発明によれば、凸部を凹所に挿入することにより、モータを静止部材に支持することができ、しかも、一次衝突、二次衝突時には凸部を凹所内で相対移動 させてモータの静止部材への支持を良好に解除することができる。

[0060]

第3発明によれば、モータ又は静止部材に設けられた凸部が凹所から移動許容部を経て抜出部の位置へ移動したとき、弾性体が凸部又は凹所の部分を外方へ押 し出すため、モータの静止部材への支持を迅速に解除することができる。

[0061]

第4発明によれば、緊締具を有する既存のモータ支持構造を利用することがで

きるため、比較的コストを低減できる。

[0062]

第5発明によれば、一次衝突、二次衝突による衝撃エネルギーを衝撃エネルギー受部に加え易くでき、前記モータハウジングを良好に回転させることができる ため、モータの静止部材への支持解除をより一層良好に行わせることができる。

[0063]

第6発明によれば、モータハウジングの凸部を軸ハウジングの弧状溝に挿入することにより、モータを軸ハウジングに支持することができ、しかも、一次衝突、二次衝突時には凸部を弧状溝内で移動させてモータの軸ハウジングへの支持を良好に解除することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】

本発明に係る電動パワーステアリング装置の構成を示す正面図である。

【図2】

本発明に係る電動パワーステアリング装置の構成を示す断面図である。

【図3】

本発明に係る電動パワーステアリング装置のモータ部分の一部を断面した平面図である。

【図4】

図3のIV-IV線の断面図である。

【図5】

本発明に係る電動パワーステアリング装置のモータの支持が解除されるときの状態を示す説明図である。

【図6】

本発明に係る電動パワーステアリング装置の実施の形態2の構成を示すモータ 部分の一部を断面した正面図である。

【図7】

図6のVII -VII 線の断面図である。

【図8】

図6のVIII-VIII線のモータ内部を省略した断面図である。

【図9】

本発明に係る電動パワーステアリング装置の実施の形態2のモータの支持が解除されるときの状態を示す説明図である。

【図10】

従来の電動パワーステアリング装置の構成を示す正面図である。

【図11】

従来の電動パワーステアリング装置を車体に取付けた状態を示す模式図である

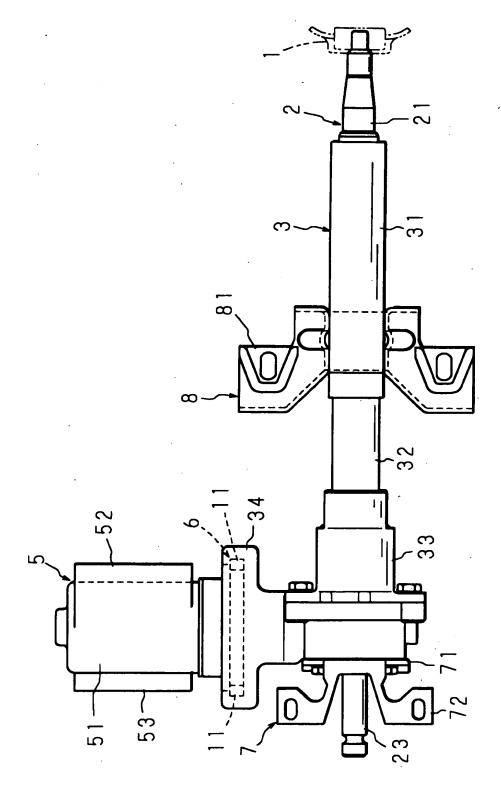
【符号の説明】

- 1 操舵輪(操舵手段)
- 2 操舵軸
- 3 軸ハウジング
- 5 モータ
- 51 モータハウジング
- 52、53 衝撃エネルギー受部
- 5 4 回転子
- 6 支持部
- 1 1 凸部
- 11b おねじ
- 12 凹所
- 12a 弧状溝
- 12b、12d 移動許容部 (解除手段)
- 12c 貫通孔
- 13、13a 抜出部 (解除手段)
- 15 弹性体

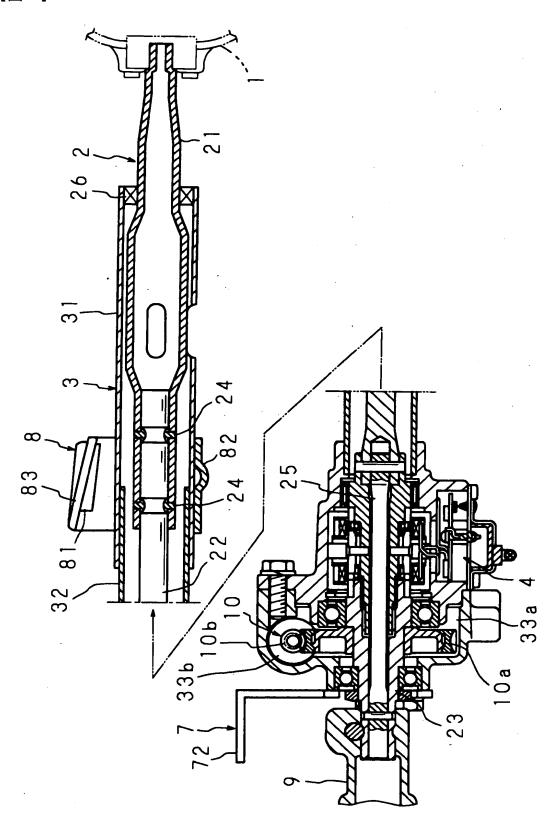
【書類名】

図面

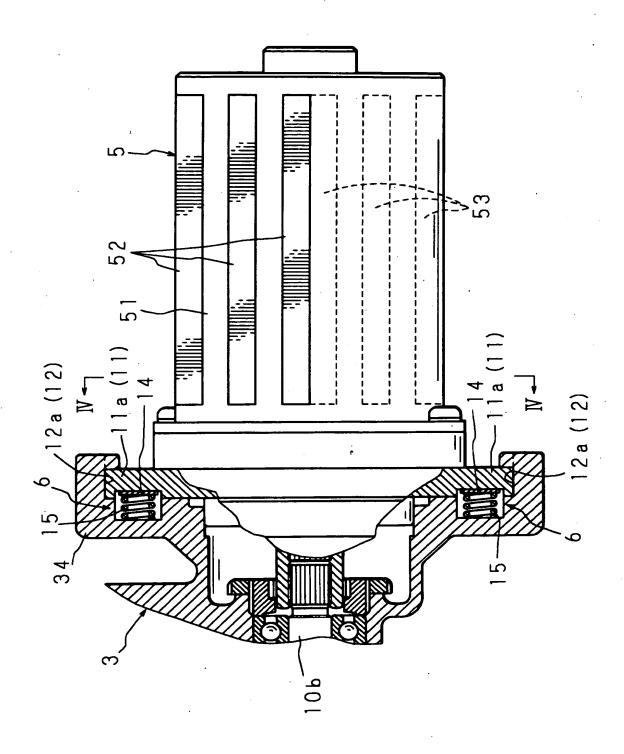
【図1】



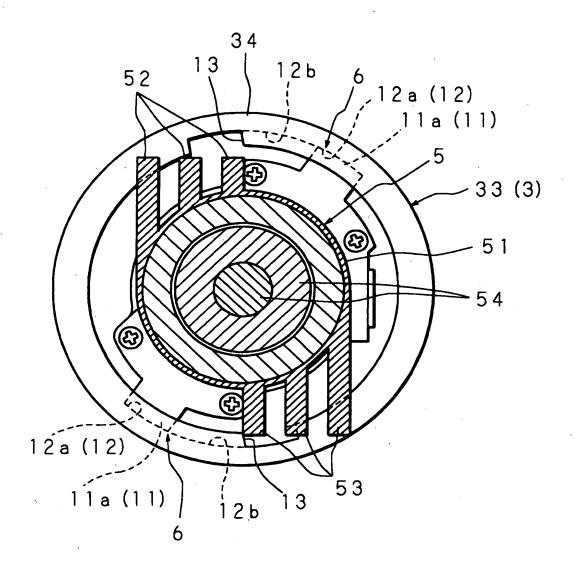
【図2】



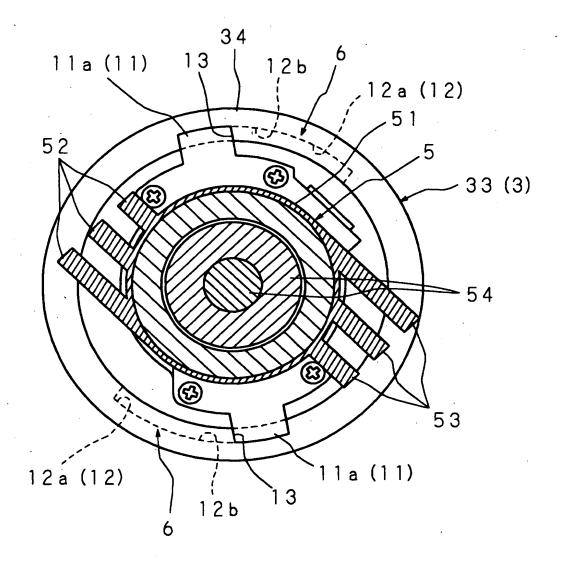
【図3】



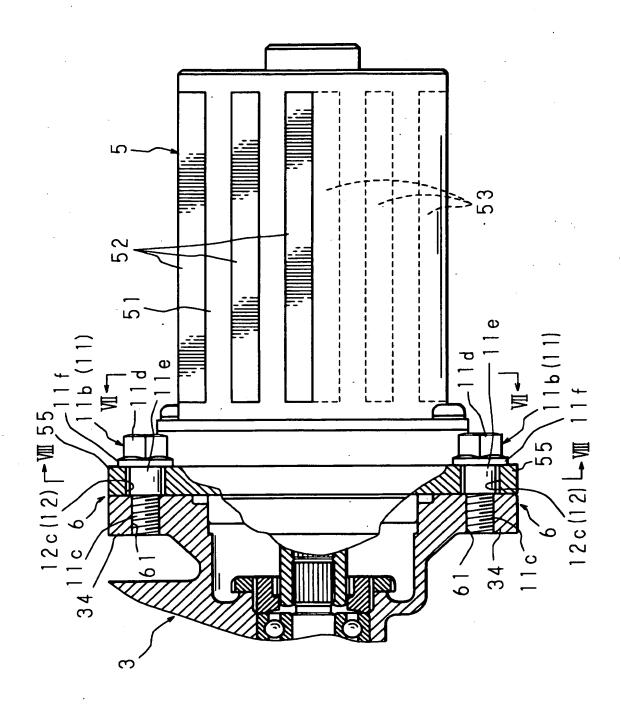
【図4】



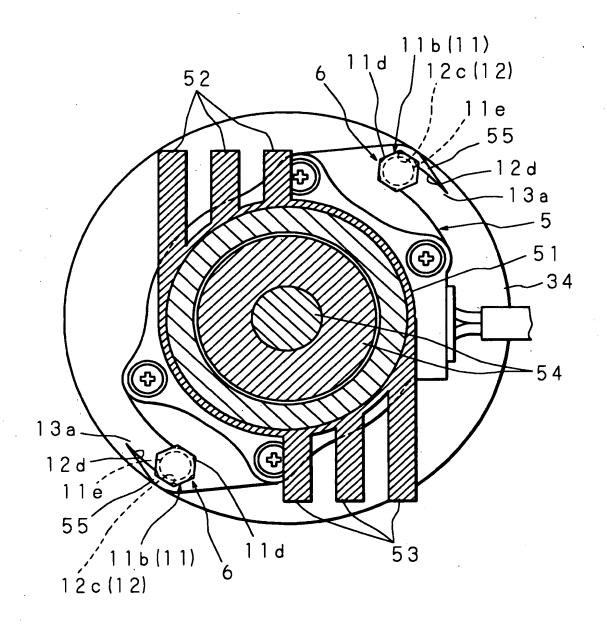
[図5]



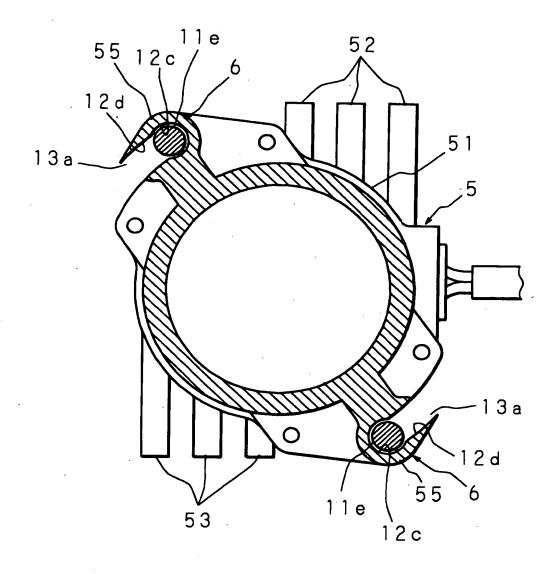
【図6】



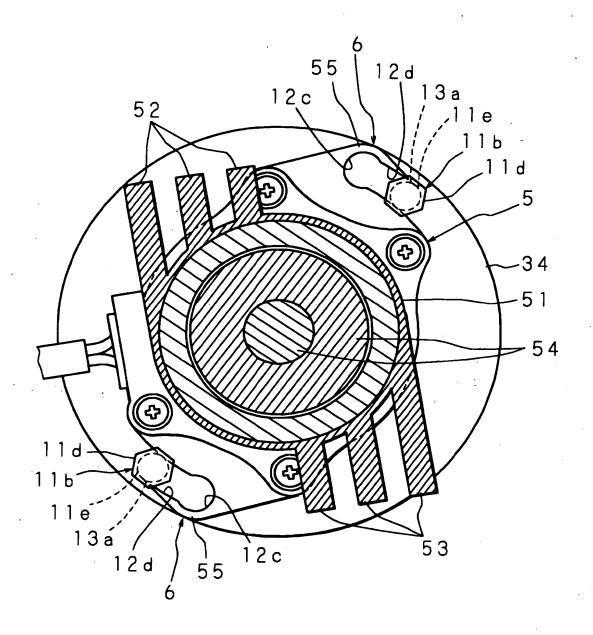
【図7】



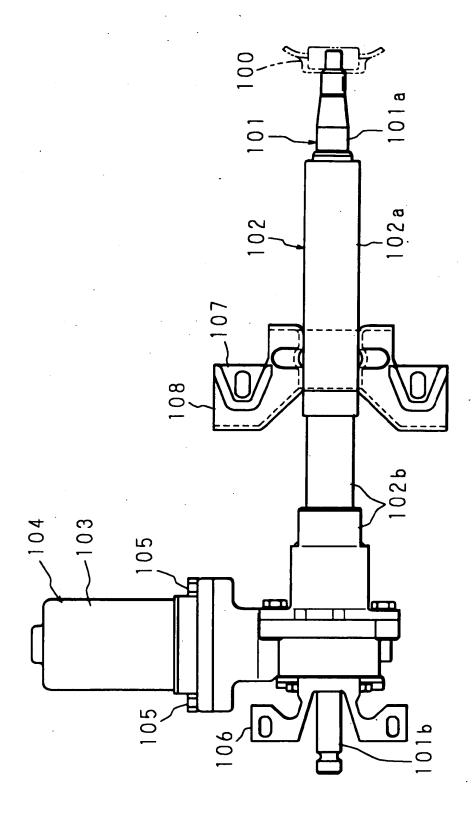
【図8】



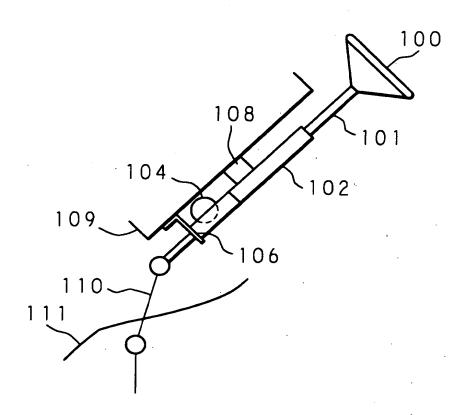
【図9】



[図10]



【図11】



【書類名】

要約書

【要約】

【課題】 一次衝突の衝撃エネルギーを良好に吸収することができ、また、二次 衝突によって運転者が受けるダメージを低減することができるようにする。

【解決手段】 操舵補助用のモータ 5 静止側部材に支持する支持部 6 を、モータハウジング 5 1 の一端に突設した凸部 1 1 と、該凸部 1 1 が挿入され、静止側部材に凹設された凹所 1 2 とを備え、さらに、前記凸部 1 1 の前記凹所 1 2 内での相対的な移動を許容する移動許容部 1 2 b と、該移動許容部 1 2 b から前記凸部 1 1 を外方へ抜け出させる抜出部 1 3 とを備え、一次衝突、二次衝突による衝撃エネルギーが前記モータハウジング 5 1 に加わったとき、該モータハウジング 5 1 を回転させ、モータ 5 の静止側部材への支持を自動的に解除することができるようにした。

【選択図】

図4

出願人履歴情報

識別番号

[000001247]

1. 変更年月日

1990年 8月24日

[変更理由]

新規登録

住 所

大阪府大阪市中央区南船場3丁目5番8号

氏 名

光洋精工株式会社